

PROBABILITÀ

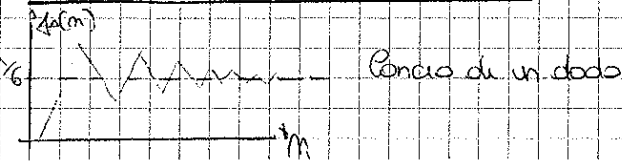
Frequenza statistica:

evento A m: numero di prove

m_A : numero di volte in cui avviene A

$f_A(m)$: frequenza statistica di A

$$f_A(m) = \frac{m_A}{m}$$



$$P(A) = \lim_{m \rightarrow \infty} f_A(m) \quad \text{probabilità dell'evento A}$$

$$0 \leq P(A) \leq 1$$

\emptyset evento nullo
S evento universo

$$P(\emptyset) = 0$$

$$P(S) = 1$$

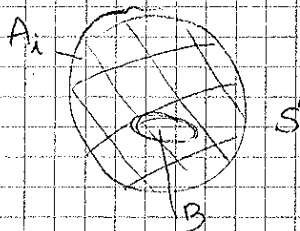
se A e B sono disgiunti $[A \cap B = \emptyset] \Rightarrow P(A \cup B) = P(A) + P(B)$

INDIPENDENZA STATISTICA: $A \perp B$ se $P(A \cap B) = P(A, B) = P(A) \cdot P(B)$

PROBABILITÀ CONDIZIONATA: $P(A|B) = \frac{P(A, B)}{P(B)}$

se $A \perp B \Rightarrow P(A|B) = P(A)$

TEOREMA DELLA PROBABILITÀ TOTALE



$$\bigcup_i A_i = S$$

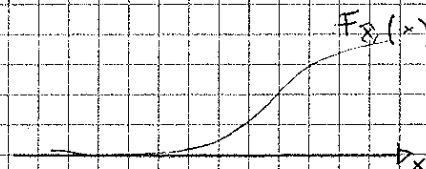
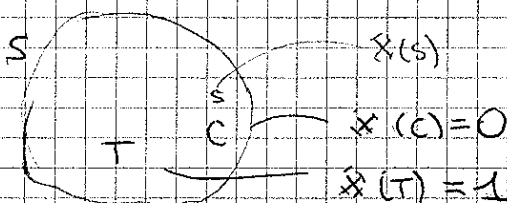
$$A_i \cap A_j = \emptyset \quad \text{se } i \neq j$$

$$P(B) = \sum_i P(B, A_i) = \sum_i P(B|A_i) P(A_i)$$

TEOREMA DI BAYES

$$P(A_i | B) = \frac{P(A_i, B)}{P(B)} = \frac{P(B|A_i) P(A_i)}{\sum_j P(B|A_j) P(A_j)}$$

VARIABILI CASUALI



DISTRIBUZIONE CUMULATIVA: $F_X(x) \triangleq P(X \leq x)$

DENSITÀ DI PROBABILITÀ: $f_X(x) \triangleq \frac{dF_X(x)}{dx}$

$$P(T) = \frac{1}{2} \quad T: 1$$

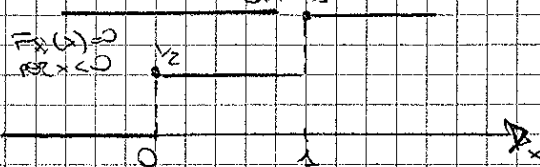
$$P(C) = \frac{1}{2} \quad C: 0$$

$$F_X(x) = 0 \quad \text{per } x < 0$$

$$F_X(x) = \frac{1}{2} \quad \text{per } 0 \leq x < 1$$

$$F_X(x) = 1 \quad \text{per } x \geq 1$$

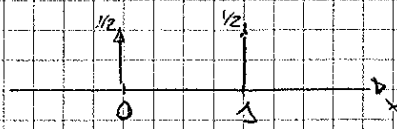
DISTRIBUZIONE CUMULATIVA



$F_X(x)$ è non decrescente

$$0 \leq F_X(x) \leq 1$$

$$F_X(-\infty) = 0 \quad F_X(+\infty) = 1$$



DENSITÀ DI PROBABILITÀ

La densità di probabilità è diversa da zero solo dove può avvenire un evento

$$f_X(x) \geq 0$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f_X(x) dx = 1$$

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(y) dy$$

$$P(x_1 < X \leq x_2) = F_X(x_2) - F_X(x_1) = \int_{x_1}^{x_2} f_X(x) dx$$

VARIABILI CASUALI DISCRETE

X vale $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$

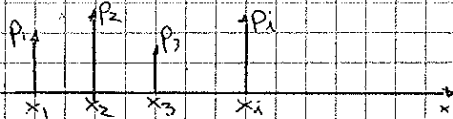
$$p_i = P(X = x_i)$$



$$F_X(x) = \sum_i p_i U(x - x_i)$$

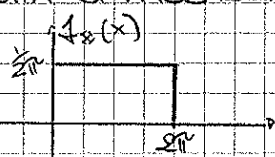
Se la distribuzione cumulativa è fatta a gradini \rightarrow variabile discreta

$$f_X(x) = \sum_i p_i \delta(x - x_i)$$

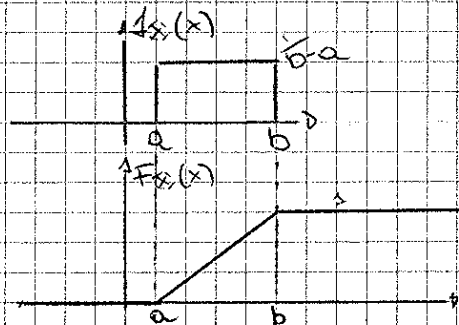


$$\int_{-\infty}^{+\infty} f_X(x) dx = \sum_i p_i = 1$$

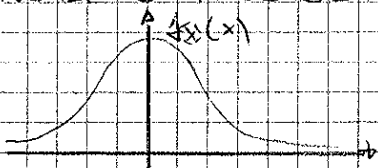
DENSITÀ DI PROBABILITÀ UNIFORME



\Rightarrow



DENSITÀ DI PROBABILITÀ GAUSSIANA



$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma^2} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

μ : valor medio
 σ^2 : varianza

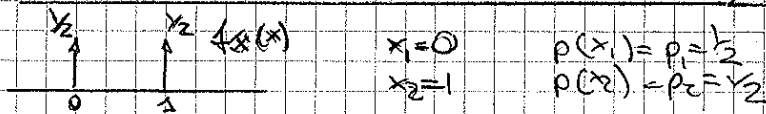
MEDIA: $E\{X\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x f_X(x) dx$

$$E\{X\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x \sum_i p_i \delta(x - x_i) dx = \sum_i p_i \int_{-\infty}^{+\infty} x \delta(x - x_i) dx = \sum_i p_i x_i$$

Se gli eventi sono equiprobabili $p_i = \frac{1}{N} \Rightarrow E\{X\} = \sum_i \frac{x_i}{N}$

$$E\{X\} \triangleq \int_{-\infty}^{+\infty} x f_X(x) dx = \sum_i x_i p(X=x_i)$$

$$E\{g(X)\} \triangleq \int_{-\infty}^{+\infty} g(x) f_X(x) dx = \sum_i g(x_i) p(X=x_i) = \mu_X$$

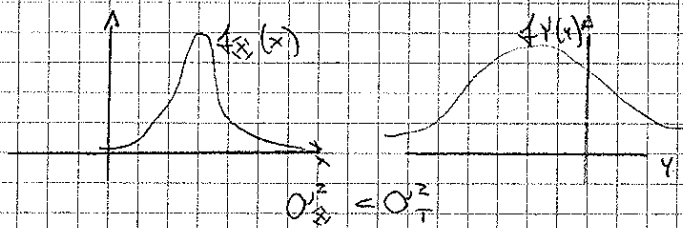


$$E\{X\} = 0 \cdot \frac{1}{2} + 1 \cdot \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$$

VALORE QUADRATICO MEDIO: $E\{|X|^q\} = E\{X^2\}$ se X è reale

VARIANZA: $\sigma_X^2 \triangleq E\{|X - \mu_X|^2\}$

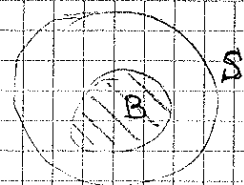
se X è reale $\rightarrow \sigma_X^2 = E\{(X - \mu_X)^2\} = \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \mu_X)^2 f_X(x) dx$



$$\begin{aligned} \sigma_X^2 &= E\{(X - \mu_X)^2\} = E\{X^2 - 2X\mu_X + \mu_X^2\} = E\{X^2\} - 2\mu_X E\{X\} + \mu_X^2 = \\ &= E\{X^2\} - 2\mu_X^2 + \mu_X^2 = \end{aligned}$$

$$\boxed{\sigma_X^2 = E\{X^2\} - \mu_X^2}$$

DISTRIBUZIONI CONDIZIONATE



$$F_X(x|B) \triangleq P(X \leq x | B)$$

$$f_X(x|B) \triangleq \frac{dF_X(x|B)}{dx}$$

$$E\{g(X) | B\} \triangleq \int_{-\infty}^{+\infty} g(x) f_X(x|B) dx$$

COPIE DI VARIABILI CASUALI

$$F_{X,Y}(x,y) \triangleq P(X \leq x, Y \leq y)$$

$$f_{X,Y}(x,y) \triangleq \frac{\partial^2 F_{X,Y}(x,y)}{\partial x \partial y}$$

MEDIA D'INSEMME (VALORE MEDIO O ATTESO) \rightarrow medio pesdo

$$E\{g(X)\} \triangleq \int_{-\infty}^{+\infty} g(x) f_X(x) dx$$

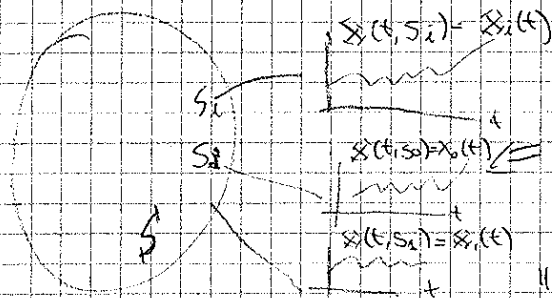
MEDIA TEMPORALE

DISTINBA MEDIA

$$\langle g[x(t)] \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} g[x(t)] dt$$

$$P(x) = \langle |x(t)|^2 \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} |x(t)|^2 dt$$

PROCESSI CASUALI



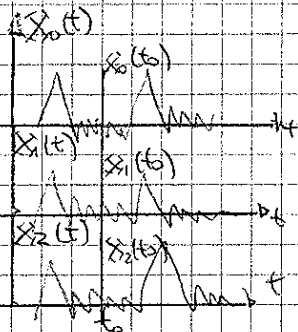
REALIZZAZIONI

componente temporale

componente casuale
spesso non si scrive x non approssimo

PROCESSO CASUALE: $x(t, s)$

Il processo casuale è un insieme di forme d'onda
una realizzazione è una particolare forma d'onda



Un processo osservato in un particolare istante
di tempo è una variabile casuale

$x(t, s)$: PROCESSO CASUALE

$x(t, s_0)$: FORMA D'ONDA DETERMINATA (REALIZZAZIONE)

$x(t_0, s)$: VARIABILE CASUALE

$x(t_0, s_0)$: NUMERO

DISTRIBUZIONE CUMULATIVA

$$F_{x(t_0)}(x) \triangleq P(x(t_0) \leq x)$$

$$F_{x(t)}(x) \triangleq P(x(t) \leq x) \quad \text{si scrive } F_{x(x, t)}$$

DENSITA' DI PROBABILITA': $f_{x(x, t)} = \frac{\partial F_{x(x, t)}}{\partial x}$

VALORE ATTESO O MEDIA D'INSIEME: $E\{g[x(t)]\} = \int_{-\infty}^{+\infty} g(x) f_{x(x, t)} dx$

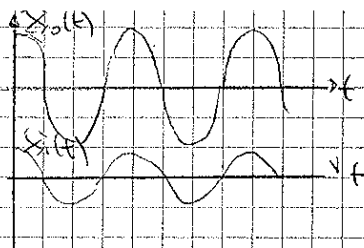
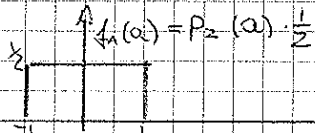
$$E\{x(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x f_{x(x, t)} dx = \mu_{x(t)}$$

se $f_{x(x, t)}$ non varia con il tempo il processo è STAZIONARIO DEL 1° ORDINE
 $\Rightarrow \mu_{x(t)} = \text{cost}$

il rumore termico è un processo stazionario del 1° ordine

$$E\{x^2(t)\} = \text{cost} \quad \text{se è stazionario del 1° ordine}$$

$$X_c(t) = A \cos(2\pi f_0 t)$$

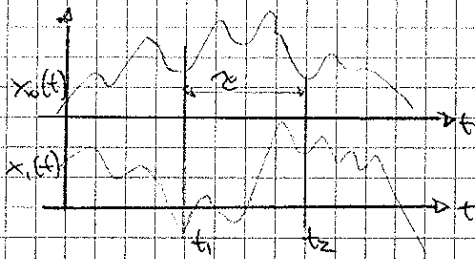


$$X_c(t) = A \cdot K$$

$$f_x(x) = \frac{1}{|K|} f_n\left(\frac{x}{K}\right)$$

$$f_x(x, t) = \frac{1/2}{|\cos(2\pi f_0 t)|} P_2\left(\frac{x}{\cos(2\pi f_0 t)}\right)$$

$$E\{X(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} x f_x(x, t) dx = E\{A \cos(2\pi f_0 t)\} = E\{A\} \cos(2\pi f_0 t) = 0$$



$$f_x(x, t) \quad 1^{\circ} \text{ ORDINE}$$

$$X_1 = X(t_1)$$

$$X_2 = X(t_2)$$

$$f_{X_1, X_2}(X_1, X_2; t_1, t_2) \quad 2^{\circ} \text{ ORDINE}$$

DENSITÀ DI PROBABILITÀ $f_{X_1, \dots, X_m}(X_1, \dots, X_m; t_1, \dots, t_m)$ M-ESIMO ORDINE

se $f_x(x, t) = f_x(x)$

PROCESSO STAZIONARIO DEL 1° ORDINE

$$t_2 = t_1 + \tau$$

$$f_{X_1, X_2}(X_1, X_2; t_1, t_1 + \tau) = f_{X_1, X_2}(X_1, X_2; \tau)$$

il processo è STAZIONARIO del 1° ORDINE

$$\mu_X(t) = E\{X(t)\}$$

MEDIA

$$E\{|X(t)|^2\}$$

VALOR QUADRATICO MEDIO

Definite per un solo istante di tempo

$$\sigma_X^2(t) = E\{|X(t) - \mu_X(t)|^2\} \quad \text{VARIANZA}$$

$$= E\{|X(t)|^2\} - |\mu_X(t)|^2$$

se $X(t)$ è reale $\sigma_X^2(t) = E\{X^2(t)\} - \mu_X^2(t)$

AUTOCORRELAZIONE DEL PROCESSO

$$E\{X(t_1) X(t_2)^*\} = R_X(t_1, t_2)$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x_1 x_2 f_{X_1, X_2}(x_1, x_2, t_1, t_2) dx_1 dx_2$$

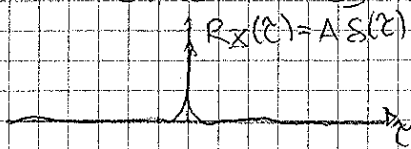
$$R_X(t_1, t_2) = R_X(t_2 - t_1) = R_X(\tau)$$

se $R_X(t_1, t_2) = R_X(\tau)$
 $E\{X(t)\} = \mu_X$

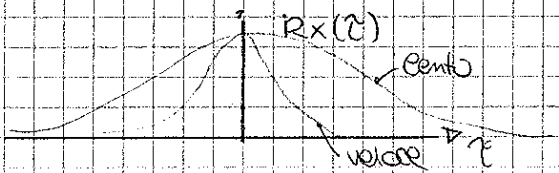
\Rightarrow IL PROCESSO È STAZIONARIO IN SENSO LARGO (WSS) wide sense stationary

se un processo è STAZIONARIO del 2° ORDINE \Rightarrow è STAZIONARIO in SENSO LARGO

il Rumore termico \Rightarrow NSS



il processo varia più in fretta \rightarrow l'autocorrelazione scende velocemente



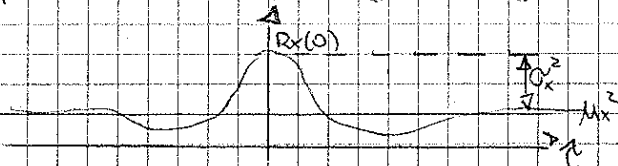
Dato un processo NSS:

- $R_X(0) \geq |R_X(\tau)|$
- se $\bar{x}(t)$ è reale, $R_X(\tau) = R_X(-\tau)$
- $\lim_{\tau \rightarrow \infty} R_X(\tau) = \lim_{\tau \rightarrow \infty} E\{\bar{x}(t_1) \cdot \bar{x}(t_2)\}_{t_1=t_2+\tau} = \lim_{\tau \rightarrow \infty} E\{\bar{x}(t)\} E\{\bar{x}(t+\tau)\} = \mu_x^2$
- $\lim_{\tau \rightarrow \infty} R_X(\tau) = \mu_x^2$

Per un processo generico

- $R_X(t_1, t_2) = E\{\bar{x}(t_1) \bar{x}(t_2)^*\} = E\{|\bar{x}(t_1)|^2\} =$ VALORE QUADRATICO MEDIO
- se il processo è NSS: $R_X(0) = E\{|\bar{x}(t)|^2\}$ VALORE QUADRATICO MEDIO

Per un processo NSS $\sigma_x^2 = R_X(0) - R_X(\infty)$



DENSITÀ SPECTRALE DI POTENZA DI UN PROCESSO

$$S_X(f) = \int_{-\infty}^{\infty} R_X(\tau) e^{-j2\pi f\tau} d\tau \quad \text{processo NSS}$$

Rumore termico: $R_X(\tau) = A \delta(\tau)$

$$S_X(f) = A \quad \text{è una costante}$$

il Rumore termico si chiama PROCESSO BIANCO [ha tutte le frequenze \rightarrow tutti i colori